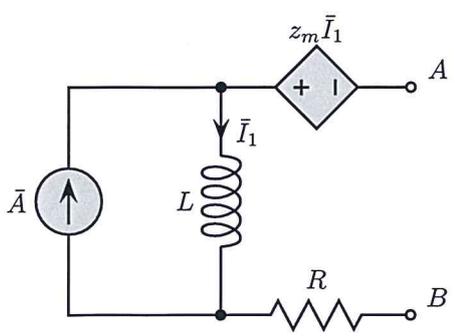


E1



Il circuito di figura opera in regime alternato sinusoidale.

Sapendo che:

$a(t) = 2 \cos(1000t)$ [A], $L = 2$ [mH], $R = 4$ [Ω]



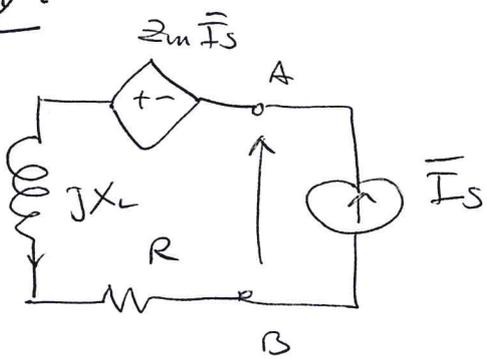
- Determinare Il circuito equivalente di Thevenin ai morsetti AB in funzione del parametro complesso z_m
- Dire per quali valori del parametro complesso z_m esiste anche il circuito equivalente di Norton
- Posto $z_m = -j2$ [Ω] determinare il massimo valore della potenza erogabile ai morsetti AB.

SVILUPPARE L'ESERCIZIO QUI SOTTO

$\bar{A} = 2 e^{j0}$ [A] ; $X_L = \omega L = 2 \Omega$

$V_{th} = V_{AB} = jX_L \bar{A} - z_m \bar{A} = \bar{A} (jX_L - z_m) = 2 (j2 - z_m)$

z_{th}



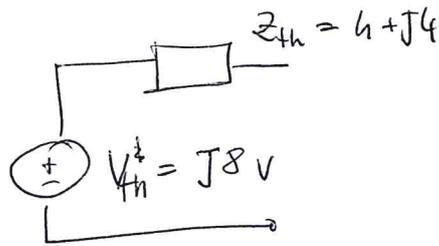
$V_{AB} = (jX_L + R) \bar{I}_s - z_m \bar{I}_s$

$z_{th} = \frac{V_{AB}}{\bar{I}_s} = (R + jX_L - z_m) = 4 + j2 - z_m$

Affinchè esista Norton dovrà essere $z_{th} \neq 0$ e p.w.d'!

$z_m \neq R + jX_L = 4 + j2$

Quando $z_m = -j2 \rightarrow$



La massima potenza erogabile vale:

$P_{MAX} = \frac{|V_{th}|^2}{8 R_{th}} = \frac{64}{8 \times 4} = 2 \text{ W}$

E2

Il doppio bipolo di figura opera in regime stazionario.

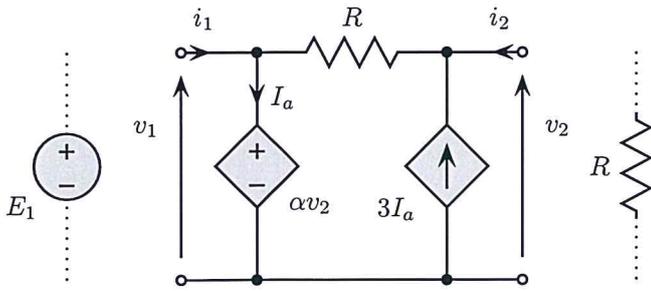
Sapendo che:

$$\alpha = 3, R = 2 [\Omega], E_1 = 12 [V]$$

- Determinare, se esiste, la prima formulazione ibrida (Matrice \mathbf{H}) con i bipoli tratteggiati scollegati.

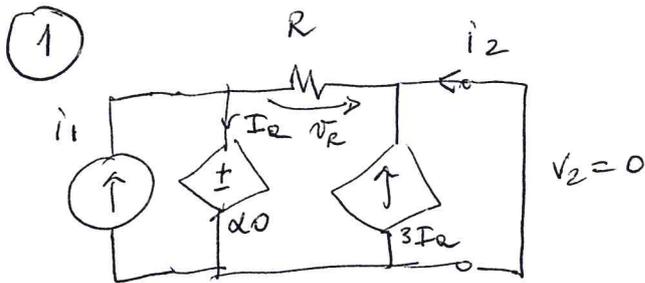
Successivamente, si colleghino le porte del doppio bipolo sui bipoli tratteggiati. In queste nuove condizioni

- Calcolare la corrente i_1
- Calcolare la potenza erogata dal generatore di tensione E_1 .



SVILUPPARE L'ESERCIZIO QUI SOTTO

Prove subbc:



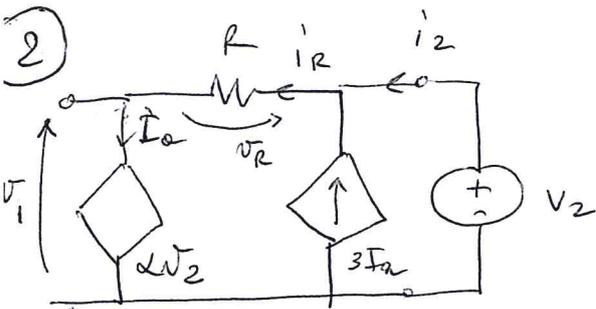
$$\begin{cases} v_1 = h_{11} i_1 + h_{12} v_2 \\ i_2 = h_{21} i_1 + h_{22} v_2 \end{cases}$$

$$v_1 = 0 \rightarrow \boxed{h_{11} = \left. \frac{v_1}{i_1} \right|_{v_2=0} = 0}$$

$$v_R = v_2 - v_1 = 0 \rightarrow I_R = 0$$

$$I_R = i_1$$

$$i_2 = -3 I_R = -3 i_1 \rightarrow \boxed{h_{21} = \left. \frac{i_2}{i_1} \right|_{v_2=0} = -3}$$



$$v_1 = \alpha v_2 \rightarrow$$

$$\boxed{h_{12} = \left. \frac{v_1}{v_2} \right|_{i_1=0} = \alpha}$$

$$v_R = v_2(1-\alpha) \rightarrow I_R = i_1 = \frac{v_R}{R} = \frac{v_2(1-\alpha)}{R}$$

$$i_2 = I_R - 3 I_R = -2 I_R = -\frac{2v_2(1-\alpha)}{R}$$

$$\mathbf{H} = \begin{bmatrix} 0 & \alpha \\ -3 & \frac{2(\alpha-1)}{R} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 3 \\ -3 & 2 \end{bmatrix}$$

$$h_{22} = \left. \frac{i_2}{v_2} \right|_{i_1=0} = -\frac{2(1-\alpha)}{R}$$

essendo $v_2 = -R i_2$, sostituendo nelle form. bipole \mathbf{H} si ottiene:

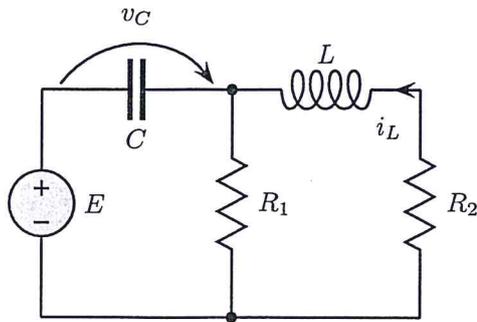
$$E = 3(-2i_2) = -6i_2 \rightarrow \boxed{i_2 = \frac{-12}{6} = -2A}$$

$$\boxed{v_2 = -2i_2 = 4V}$$

$$\boxed{i_1 = \frac{i_2 - 2v_2}{-3} = \frac{-2 - 8}{-3} = \frac{10}{3} A}$$

$$\boxed{P_{E_1} = E_1 I_1 = 12 \times \frac{10}{3} = 40W}$$

E3



Del circuito dinamico di figura si hanno i seguenti dati:

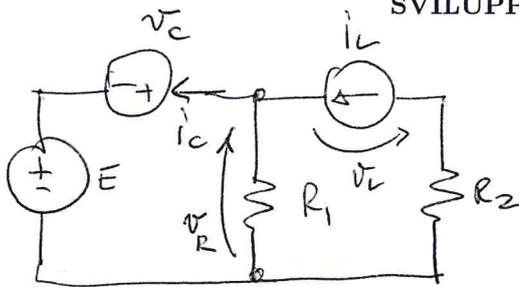
$$R_1 = 1 [\Omega], R_2 = 3 [\Omega], L = 1 [\text{mH}], C = 1 [\text{mF}], E = 5 [\text{V}].$$

Si sa inoltre che

$$v_C(0) = 5 [\text{V}] \text{ e } i_L(0) = 0 [\text{A}]$$

- Determinare la formulazione di stato del circuito dinamico
- Discuterne la stabilit 
- Determinare la tensione sul condensatore $v_C(t)$ per $t \geq 0$
- Disegnare il grafico qualitativo di $v_C(t)$ per $t \geq 0$

SVILUPPARE L'ESERCIZIO QUI SOTTO



$$v_L = -R_2 i_L - E - v_C$$

$$v_C = E + v_C$$

$$i_C' = -\frac{v_C}{R_1} + i_L = \frac{-E - v_C}{R_1} + i_L$$

$$C v_C' = -\frac{v_C}{R_1} + i_L - \frac{E}{R_1}$$

$$L i_L' = -v_C + R_2 i_L - E$$

$$\begin{bmatrix} v_C' \\ i_L' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & \frac{1}{C} \\ -\frac{1}{L} & \frac{R_2}{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_C \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\frac{E}{R_1 C} \\ -\frac{E}{L} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} v_C' \\ i_L' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -10^3 & 10^3 \\ -10^3 & -3 \cdot 10^3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_C \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -5 \cdot 10^3 \\ -5 \cdot 10^3 \end{bmatrix}$$

$$\text{tr}(A) = -2\alpha \Rightarrow \alpha = 2000 \text{ s}^{-1}$$

$$\Delta(A) = \omega_0^2 \Rightarrow$$

$$s_{1,2} = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2} = -2000 \pm 10^3$$

$$\text{tr}(A) = -4 \times 10^3 < 0$$

$$\Delta(A) = 3 \times 10^5 + 10^6 = 4 \times 10^5 > 0$$

es. stabile

$s_{1,2}$ complessi \rightarrow smorzamento critico

$$v_C(t) = (k_0 + k_1 t) e^{-2000t} + v_{cp}(t)$$

$$v_C(t) = (k_0 + k_1 t) e^{-2000t} - E$$

$$v_{cp}(t) = -E$$

la condizione $\dot{V}_c(0)$ ricavata dall'equazione di stato:

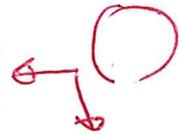
$$\dot{V}_c(0) = -10^3 V_c(0) + 10^3 i_L(0) - 5 \cdot 10^3 = -5 \cdot 10^3 - 5 \cdot 10^3 = -10 \cdot 10^3$$

$$\dot{V}_c(t) = k_1 e^{-2000t} + (k_0 + k_1 t) e^{-2000t} \cdot (-2000)$$

In più il vincolo delle c.i.

$$V_c(0) = 5 = k_0 - E \rightarrow$$

$$k_0 = 5 + E = 10$$



$$\dot{V}_c(0) = k_1 - 2000 k_0 \Rightarrow -10 \cdot 10^3$$

$$k_1 = -10 \times 10^3 + 20 \cdot 10^3 = 10 \times 10^3$$

$$V_c(t) = (10 + 10 \cdot 10^3 t) e^{-2000t} - 5$$

